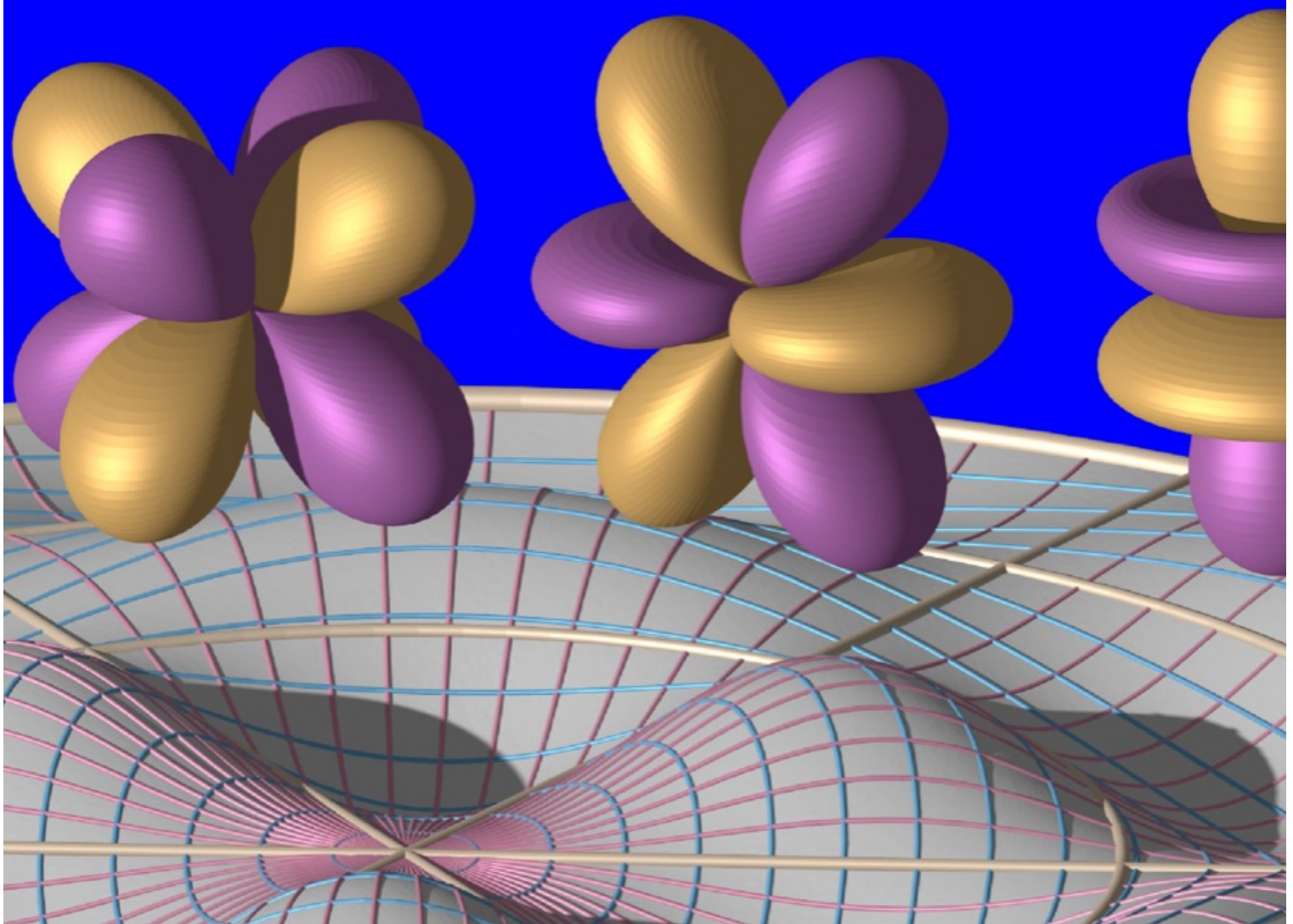


Mathematisches Seminar

Spezielle Funktionen

6. *Elliptische Funktionen*

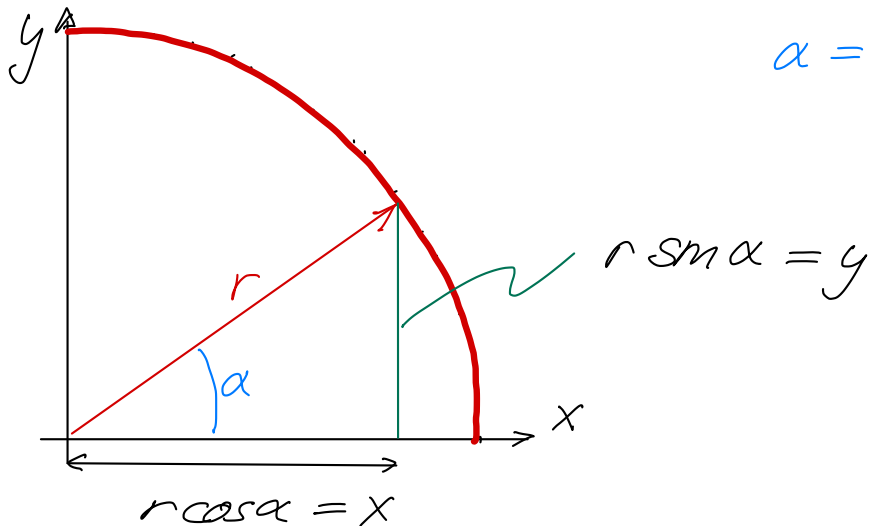


Inhalt

1. Formelzusammenstellung trigonometrische Funktionen	2
2. Jacobische elliptische Funktionen $\operatorname{sn}(u, k)$, $\operatorname{cn}(u, k)$ und $\operatorname{dn}(u, k)$ als Trigonometrie	6
3. Der Parameter u und Ableitung	10
4. Nicht lineare Differentialgleichung	13
5. Die 12 rationalen Jacobischen elliptischen Funktionen	14
6. Anwendung: Pendel	17

1. Wozu sind trigonometrische Funktionen gut?

a) Dreiecksrechnung



$\alpha =$ Bogenlänge auf dem Einheitskreis

b) Bogenlänge auf einem Kreis

Aus $y = r \sin \alpha$ folgt $\sin \alpha = \frac{y}{r}$

$$\alpha = \arcsin \frac{y}{r}$$

Parametrisierung des Bogens

$$x(t) = \sqrt{1-t^2} \quad \dot{x}(t) = -t/\sqrt{1-t^2}$$

$$y(t) = t \quad \dot{y}(t) = 1$$

$$\Rightarrow \dot{x}^2 + \dot{y}^2 = t^2/(1-t^2) + 1 = 1/(1-t^2)$$

$$\alpha = \int_0^{y/r} \frac{dt}{\sqrt{1-t^2}} = \arcsin \frac{y}{r} \quad (*)$$

c) Integrale von $R(t, \sqrt{at^2+bt+c})$

$R(t, q)$ eine rationale Funktion in t und q ,
d.h. ein Bruch von Polynomen in t und q .

Es gilt

$$q(t) = \sqrt{at^2+bt+c} \Rightarrow q(t)^2 \in \mathbb{R}[t]$$

d.h. $R(t, q)$ kann immer in die Form

$$R(t, q) = \frac{\omega_1(t)}{\omega_2(t)} + \frac{\omega_3(t)}{\omega_4(t)q}$$

gebracht werden. Mit der Partialbruch-
zerlegung kann das Integral von ω_1/ω_2
berechnet werden und jenes von ω_3/ω_4q
kann zurückgeführt werden auf
Integrale

$$\int \frac{\psi(t) dt}{\sqrt{at^2+bt+c}}$$

wovon (*) ein Spezialfall ist. Beispiel:

$$\int \frac{dx}{\sqrt{-x^2+bx+c}} = \arcsin \frac{x-b/2}{m} + C$$

$$\text{mit } m^2 = c + \frac{b^2}{4}.$$

d) Differentialgleichungen der Form

$$(y')^2 = ay^2 + by + c$$

Substitutionen:

① $x \rightarrow \sqrt{a}x = X, \quad (y')^2 = y^2 + \frac{b}{a}y + \frac{c}{a}$

② quadratisches ergänzen

$$\begin{aligned} y^2 + \frac{b}{a}y + \frac{c}{a} &= \left(y + \frac{b}{2a}\right)^2 - \frac{b^2}{4a^2} + \frac{c}{a} \\ &= \underbrace{\left(y + \frac{b}{2a}\right)^2}_Y - \underbrace{\frac{b^2 - 4ac}{4a^2}}_{A^2} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow Y' = \sqrt{Y^2 - A^2}$$

Separation:

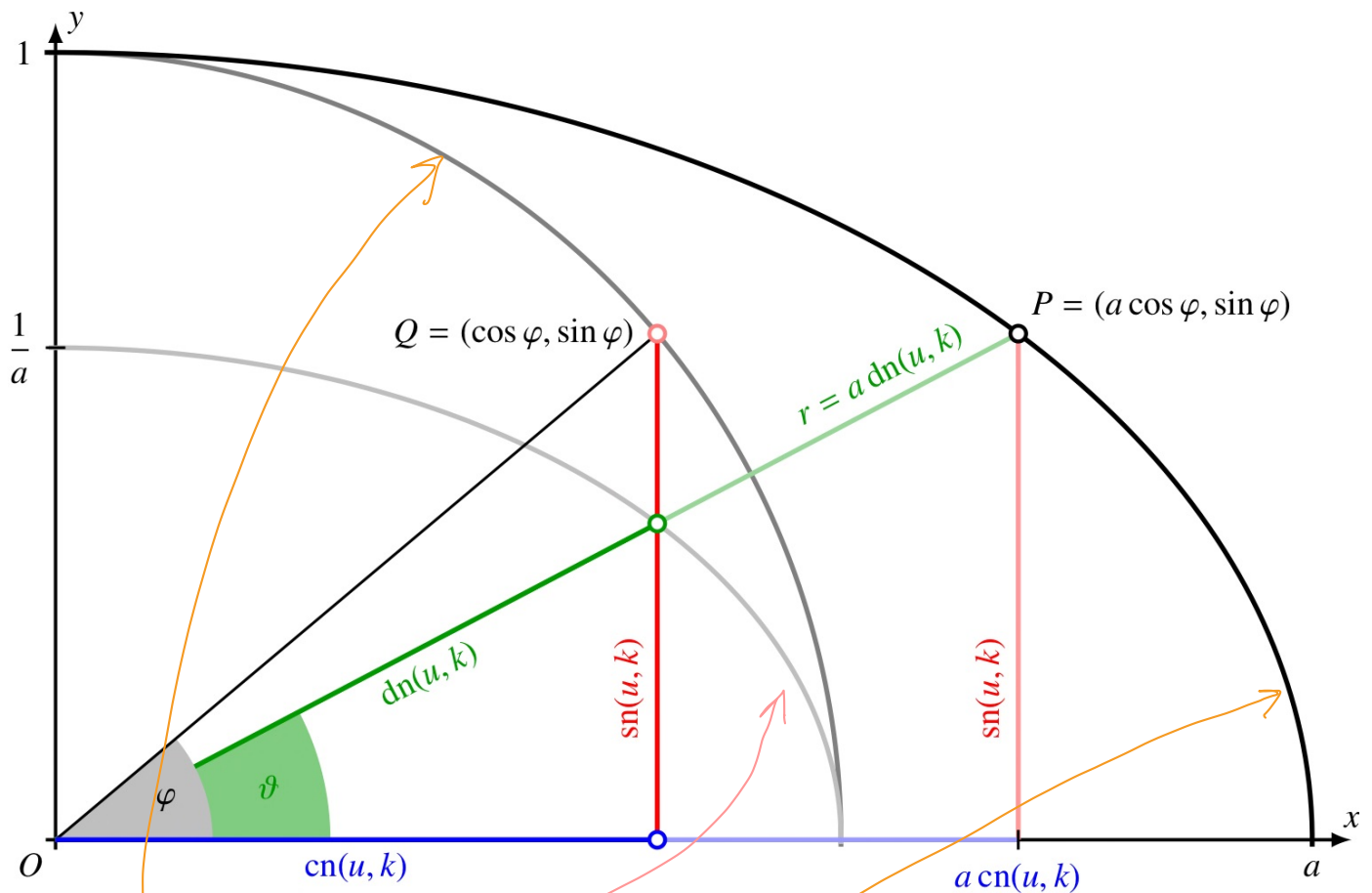
$$\int \frac{dY}{\sqrt{Y^2 - A^2}} = X + C$$

Verallgemeinerungen?

- Kreis \rightarrow Ellipse?
- Integrale von $R(t, \sqrt{at^3 + bt^2 + ct + d})$ und $R(t, \sqrt{at^4 + bt^3 + ct^2 + dt + e})$?
- Differentialgleichungen der Form

$$y'' = \sqrt{P(y)} \quad P \in \mathbb{R}[r] \text{ Grad } 3/4$$

2. Jacobische elliptische Funktionen als Trigonometrie



Einheitskreis \rightarrow Ellipse mit Halbachse $a, 1$
 oder Ellipse mit Halbachse $1, \frac{1}{a}$

Punkt $Q = (\cos \varphi, \sin \varphi)$ Punkt $Q = (a \cos \varphi, \sin \varphi)$

\rightarrow Punkte der Ellipse werden weiterhin
 mit \sin und \cos beschreiben!

Aber: wir wählen einen anderen Parameter u
 als φ als Argument, dies ergibt "bessere"
 Abbildungen

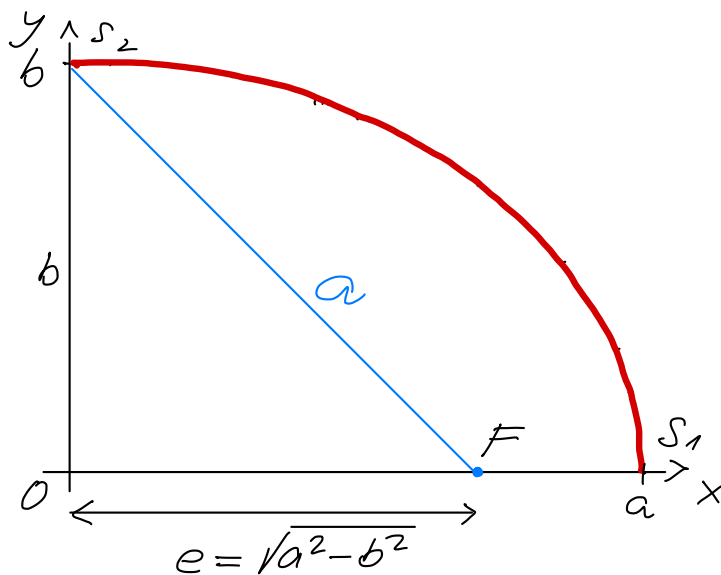
Definition: Die **lineare Exzentrizität** einer Ellipse mit Halbachsen a, b ist

$$e^2 = a^2 - b^2$$

Die **numerische Exzentrizität** ist $\varepsilon = \frac{e}{a}$

Grenzfälle:

- $e=0, \varepsilon=0$: $a=b \Rightarrow$ Kreis
- $e=a, \varepsilon=1$: $b=0 \Rightarrow$ "Strecke"



$\varepsilon =$ "Anteil der Strecke OF an der Strecke OS zum Scheitel"
 = "Formparameter"

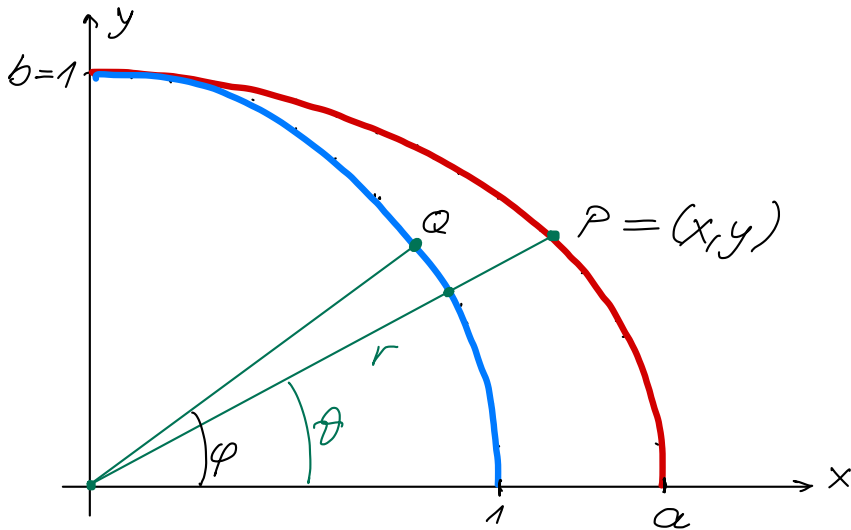
Elliptische Funktionen brauchen einen **Formparameter**.

Definition: Formparameter k der elliptischen

Funktionen: $k = \varepsilon = \frac{\sqrt{a^2 - 1}}{a}$.

Zusätzlich: $k' = \sqrt{1 - k^2} \Leftrightarrow k^2 + k'^2 = 1$.

$$k^2 = \frac{a^2 - 1}{a^2} = 1 - \frac{1}{a^2}$$



$$\text{Ellipse: } \frac{x^2}{a^2} + y^2 = 1 \quad (*)$$

$$\text{Kreis: } x^2 + y^2 = r^2 \quad (**)$$

$$Q = (\cos \varphi, \sin \varphi)$$

$$P = (x = a \cos \varphi, y = \sin \varphi)$$

Definition: Jacobische elliptische Funktionen:

$$\text{sn}(u, k) = y, \quad \text{cn}(u, k) = \frac{x}{a}, \quad \text{dn}(u, k) = \frac{r}{a}$$

(u wird später definiert)

Grundlegende Identitäten:

$$\text{cn}(u, k)^2 + \text{sn}(u, k)^2 = 1 \quad \text{aus } (*)$$

$$\text{dn}(u, k)^2 + k^2 \text{sn}(u, k)^2 = 1$$

$$\text{Beweis: } x^2 + y^2 = r^2 \implies \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{a^2} = \frac{r^2}{a^2}$$

$$\text{cn}(u, k)^2 + \frac{\text{sn}(u, k)^2}{a^2} = \text{dn}(u, k)^2$$

$$\implies 1 - \text{sn}(u, k)^2 \underbrace{\left(1 - \frac{1}{a^2}\right)}_{k^2} = \text{dn}(u, k)^2$$

$$\implies 1 = \text{dn}(u, k)^2 + k^2 \text{sn}(u, k)^2 \quad \square$$

$$\operatorname{dn}(a, k)^2 - k^2 \operatorname{cn}(a, k)^2 = k'^2$$

Beweis: $\operatorname{dn}(a, k)^2 - k^2(1 - \operatorname{sn}(a, k))^2$
 $= \operatorname{dn}(a, k)^2 - k^2 + k^2 \operatorname{sn}(a, k)^2$
 $= 1 - k^2 = k'^2$ □

Diese Relationen können dazu verwendet werden, jede Jacobische elliptische Funktion durch jede andere auszudrücken:

	$\operatorname{sn}(a, k)$	$\operatorname{cn}(a, k)$	$\operatorname{dn}(a, k)$
$\operatorname{sn}(a, k)$	$\operatorname{sn}(a, k)$	$\sqrt{1 - \operatorname{cn}(a, k)^2}$	$\frac{1}{k} \sqrt{1 - \operatorname{dn}(a, k)^2}$
$\operatorname{cn}(a, k)$	$\sqrt{1 - \operatorname{sn}(a, k)^2}$	$\operatorname{cn}(a, k)$	$\frac{1}{k} \sqrt{\operatorname{dn}(a, k)^2 - k'^2}$
$\operatorname{dn}(a, k)$	$\sqrt{1 - k'^2 \operatorname{sn}(a, k)^2}$	$\sqrt{k'^2 + k^2 \operatorname{cn}(a, k)^2}$	$\operatorname{dn}(a, k)$

(analog zu trigonometrischen Funktionen)

3. Parameter u und Ableitung

Ziel: Parameter u (statt φ) so wählen, dass "einfache" Ableitungsformeln entstehen, damit $\operatorname{sn}(u, k)$, $\operatorname{cn}(u, k)$ und $\operatorname{dn}(u, k)$ Lösungsfunktionen "interessanter" DGL werden

$$\tan \vartheta = \frac{y}{x} \quad \vartheta = \arctan \frac{y}{x}$$

Ableitungen nach φ :

$$\frac{dy}{d\varphi} = \frac{d}{d\varphi} \sin \varphi = \cos \varphi = \frac{x}{a} = \operatorname{cn}(u, k)$$

$$\frac{dx}{d\varphi} = \frac{d}{d\varphi} a \cos \varphi = -a \sin \varphi = -a \operatorname{sn}(u, k)$$

Ableitungen der Jacobischen elliptischen Funktionen nach φ :

$$\frac{d}{d\varphi} \operatorname{sn}(u, k) = \operatorname{cn}(u, k)$$

$$\frac{d}{d\varphi} \operatorname{cn}(u, k) = -\operatorname{sn}(u, k)$$

wie bei
sin/cos!

$$\frac{d}{d\varphi} \operatorname{dn}(u, k) = \frac{1}{a} \frac{dr}{d\varphi} = \frac{1}{a} \frac{d\sqrt{x^2 + y^2}}{d\varphi} = \dots \text{ (längere Rechnung) } \dots$$

$$= -k^2 \frac{\operatorname{cn}(u, k) \operatorname{sn}(u, k)}{\operatorname{dn}(u, k)}$$

nicht einfach!

Man muss u so wählen, dass der "hässliche" Nenner verschwindet, dazu sind möglicherweise **Kompromisse** bei sn und dn nötig!

$$\text{Kettenregel: } \frac{d}{du} z^n = \frac{d}{d\varphi} z^n \cdot \frac{d\varphi}{du}$$

$$\frac{d}{du} sn(u, k) = cn(u, k) \cdot \frac{d\varphi}{du}$$

$$\frac{d}{du} cn(u, k) = -sn(u, k) \frac{d\varphi}{du}$$

$$\frac{d}{du} dn(u, k) = -k^2 \frac{cn(u, k) sn(u, k)}{dn(u, k)} \frac{d\varphi}{du}$$

Man kann den Nenner los werden, wenn man u so wählt, dass

$$\frac{d\varphi}{du} = dn(u, k),$$

dann werden die Ableitungsformeln:

$$\frac{d}{du} sn(u, k) = cn(u, k) dn(u, k)$$

$$\frac{d}{du} cn(u, k) = -sn(u, k) dn(u, k)$$

$$\frac{d}{du} dn(u, k) = -k^2 cn(u, k) sn(u, k)$$

kein Nenner mehr!

Berechnung von u : P der Punkt auf der
Ellipse:

$$u(P) = \int_0^P r \, d\vartheta$$

(Beweis im Buch)

4. Nichtlineare Differentialgleichungen

$$\frac{d}{du} \operatorname{sn}(u, k) = \operatorname{cn}(u, k) \operatorname{dn}(u, k)$$

$$\left(\frac{d}{du} \operatorname{sn}(u, k) \right)^2 = (1 - \operatorname{sn}(u, k)^2)(1 - k'^2 \operatorname{sn}(u, k)^2)$$

d.h. $y(u) = \operatorname{sn}(u, k)$ ist Lösung der nichtlinearen Differentialgleichung

$$(y')^2 = (1 - y^2)(1 - k'^2 y^2) \quad (*)$$

Separation:

$$\int \frac{dy}{\sqrt{(1 - y^2)(1 - k'^2 y^2)}} = u + C$$

Folgerung: die Umkehrfunktion von $u \mapsto \operatorname{sn}(u, k)$ ist ein sog. elliptisches Integral.

Die anderen Jacobischen elliptischen Funktionen ergeben ähnliche DGL:

$$\operatorname{cn}: y'^2 = (1 - y^2)(k'^2 + k^2 y^2)$$

$$\operatorname{dn}: y'^2 = (1 - y^2)(y^2 - k'^2)$$

5. Rationale Jacobische elliptische Funktionen

Trigonometrische Funktionen:

2 grundlegende Funktionen: $\sin \varphi$, $\cos \varphi$

4 rationale Funktionen:

$$\tan \varphi = \frac{\sin \varphi}{\cos \varphi} \quad \cot \varphi = \frac{\cos \varphi}{\sin \varphi}$$

$$\sec \varphi = \frac{1}{\cos \varphi} \quad \csc \varphi = \frac{1}{\sin \varphi}$$

total
 $2 + 4 = 6$
Funktionen

Jacobische elliptische Funktionen:

3 grundlegende Funktionen:

$$\operatorname{sn}(u, k), \operatorname{cn}(u, k), \operatorname{dn}(u, k)$$

9 rationale Funktionen:

3 Reziproke:

$$\operatorname{ns}(u, k) = \frac{1}{\operatorname{sn}(u, k)}, \operatorname{nc}(u, k) = \frac{1}{\operatorname{cn}(u, k)}, \operatorname{nd}(u, k) = \frac{1}{\operatorname{dn}(u, k)}$$

6 Quotienten:

$$\operatorname{sc}(u, k) = \frac{\operatorname{sn}(u, k)}{\operatorname{cn}(u, k)} \quad \operatorname{sd}(u, k) = \frac{\operatorname{sn}(u, k)}{\operatorname{dn}(u, k)}$$

$$\operatorname{cs}(u, k) = \frac{\operatorname{cn}(u, k)}{\operatorname{sn}(u, k)} \quad \operatorname{cd}(u, k) = \frac{\operatorname{cn}(u, k)}{\operatorname{dn}(u, k)}$$

$$\operatorname{ds}(u, k) = \frac{\operatorname{dn}(u, k)}{\operatorname{sn}(u, k)} \quad \operatorname{dc}(u, k) = \frac{\operatorname{dn}(u, k)}{\operatorname{cn}(u, k)}$$

⇒ total $3 + 9 = 12$ elliptische Funktionen

Algebraische Relationen

Eine elliptische Fkt kann durch jede andere elliptische Fkt ausgedrückt werden,

z.B.

$$sc(u, k) = \frac{\sqrt{1 - cd(u, k)^2}}{k' cd(u, k)}$$

Ableitungsformeln

9 zusätzliche Formeln der Art:

$$\frac{d}{du} sc(u, k) = dc(u, k) nc(u, k)$$

d.h. alle sind von der Form

$$\frac{d}{du} pq(u, k) = \text{Produkt von 2 ell. Fkt.}$$

Stammfunktionen

$$\text{z.B. } \int ds(u, k) du = \log(ns(u, k) - cs(u, k))$$

Differentialgleichungen

Alle von der Form:

$$(y')^2 = (\alpha + \beta y^2)(\gamma + \delta y^2)$$

zwei Faktoren von den zwei Faktoren in den Ableitungsformeln.

Integrale

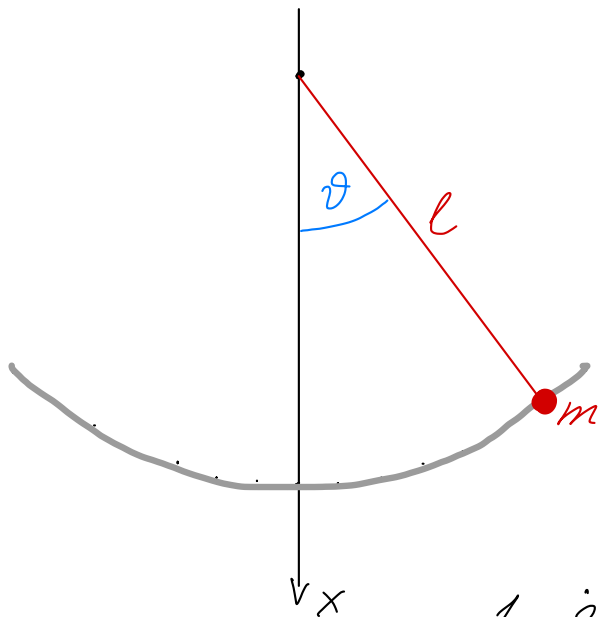
Durch geeignete Substitution kann man jedes Integral der Form

$$\int R(u, \sqrt{\alpha_4 u^4 + \alpha_3 u^3 + \alpha_2 u^2 + \alpha_1 u + \alpha_0}) du$$

$$\int R(u, \sqrt{\beta_3 u^3 + \beta_2 u^2 + \beta_1 u + \beta_0}) du$$

durch Inverse von elliptischen Funktionen ausdrücken (elliptische Integrale)

6. Anwendung: Pendel



• kinetische Energie:

$$E_{\text{kin}} = \frac{1}{2} \dot{\vartheta}^2 m l^2$$

• potentielle Energie

$$E_{\text{pot}} = mgl(1 - \cos \vartheta)$$

• Energieerhaltung:

$$\frac{1}{2} \dot{\vartheta}^2 m l^2 + mgl(1 - \cos \vartheta) = E$$

$$\frac{1}{2} \dot{\vartheta}^2 = -\frac{g}{l}(1 - \cos \vartheta) + \frac{E}{ml}$$

d.h. Pendel ist beschrieben durch eine nichtlineare Differentialgleichung.

Substitution: ① $y = \sin \frac{\vartheta}{2}$

$$\Rightarrow 1 - y^2 = \cos^2 \frac{\vartheta}{2}$$

$$\cos \vartheta = 1 - 2 \sin^2 \frac{\vartheta}{2} = 1 - 2y^2$$

$$\Rightarrow 1 - \cos \vartheta = 2y^2$$

$$\textcircled{2} \quad \dot{y} = \frac{1}{2} \cos \frac{\vartheta}{2} \cdot \dot{\vartheta} \Rightarrow 2 \dot{y}^2 = \frac{1}{2} \dot{\vartheta}^2 \cdot (1 - y^2)$$

$$2 \dot{y}^2 = \frac{1}{2} \dot{\vartheta}^2 (1 - y^2) = (1 - y^2) \left(\frac{E}{ml} - \frac{2g}{l} y^2 \right)$$

Das Pendel hat damit eine DGL der Form

$$\dot{y}^2 = (1-y^2)\left(\frac{2E}{ml} - \frac{4g}{l}y^2\right)$$

$$= (1-y^2)\left(1 - \frac{2gm}{E}y^2\right)\frac{2E}{ml}$$

⇒ Lösung mit elliptischen Funktionen.

